

# 506/507/508

Manual de Instrucciones HA389427 SPA Issue 7

#### © Copyright Eurotherm Drives Limited aaaa

Reservados todos los derechos. Prohibido su almacenaje en sistema recuperable, así como su transmisión de ninguna forma o a ninguna persona empleada del grupo EUROTHERM DRIVES LTD. A pesar de haberse realizado un gran esfuerzo para precisar la exactitud de este documento, se reserva el derecho de añadir o corregir según fuera necesrio sin previo aviso. EUROTHERM DRIVES se reserva el derecho de aceptar responsabilidad por daños y perjuicios o gastos resultantes de ello.

#### **GARANTIA**

Eurotherm Drives garantiza el producto contra defectos de diseño, materiales y montaje por un periodo de 12 meses a partir de la fecha de suministro según los términos que se indican en las Condiciones Generales de venta IA058393C de Eurotherm Drives.

Eurotherm Drives, se reserva el derecho de cambiar elementos y especificaciones del producto sin aviso previo.



## Requisitos

IMPORTANTE: Por favor, lea estos apartados antes de instalar el equipo

#### **Usuarios**

Debe disponer de este manual todo aquel que deba diseñar una aplicación, instalación, servicio o entre en contacto directo con el equipo. Se incluyen estas advertencias e instrucciones para permitir obtener al usuario la máxima efectividad y para aconsejarles sobre las medidas de seguridad.

Complete la siguiente tabla para tener una referencia en el futuro de cómo ha sido instalada y utilizada la unidad.

C	DETALLES DE LA INSTALACIÓN					
Número de Serie (ver etiqueta)						
Lugar de instalación						
(para su propia insformación)						
Se ha utilizado como: (referencia Certificación 506/507/508)	☐ Componente	☐ Aparato relevante				
Unidad fijada:	☐ Montado en Pared	☐ Armario				

#### Area de Aplicación

Industrial (no consumidor). Control de velocidad para motores de inducción en corriente alterna o para motores síncronos.

#### **Personal**

Únicamente deben instalar, poner en marcha y hacer operaciones de mantenimiento en este equipo, el personal cualificado que comprenda completamente el funcionamiento del equpo y de la maquinaria asociada. El no cumplimiento de esta precaución puede ocasionar daños personales o averías en el equipo.



#### **Advertencias**

#### AVISO!

Este equipo puede activarse mediante la rotación de maquinaria y altos voltajes. La no observación supone un riesgo de SHOCK ELÉCTRICO. Estos controladores son productos no aislados, tanto el circuito de control como de potencia se encuentran al máximo potencial. El equipo debe disponer de la protección externa adecuada que proteja al usuario contra el riesgo del shock eléctrico.

- El equipo debe estar permanentemente conectado a tierra debido a las altas fugas de corriente.
- Antes de manipular el equipo o el filtro, asegurarse del aislamiento de la alimentación principal desde los terminales L1 y L2.
- El motor debe estar conectado a una Tierra apropiada de seguridad.
- El filtro EMC que contiene el equipo tiene una alta capacidad. Antes de desmontar o manipular el equipo hay que desconectar la alimentación y esperar que pasen 3 minutos.
- Nunca utilizar un megómetro para testear la continuidad de los circuitos del motor sin desconectar el equipo del mismo.
- Al reemplazar un equipo es esencial que todos los parámetros configurados por el usuario que definen el funcionamiento del producto estén correctamente instalados antes de ser reutilizado. La no ejecución de esta operación puede ocasionar inseguridad y riesgos de daños.
- Este equipo contiene componentes sensibles a las cargas electrostáticas. Guarde las precauciones necesarias para instalarlo y manipularlo de forma correcta.

**IMPORTANTE:** El disipador puede alcanzar temperaturas de 90°C en funcionamiento.



#### Riesgo de las Aplicaciones

Las especificaciones, procesos y circuitos descritos en este manual deben adaptarse a la aplicación específica del usuario.

Eurotherm Drives garantiza el funcionamiento del equipo bajo estas especificaciones, no la aplicación concreta del mismo.

#### **MOTIVOS DEL RIESGO**

En condiciones de fallo no previstas:

- La velocidad del motor puede no estar controlada
- El sentido de giro puede ser incorrecto
- La velocidad del motor puede ser excesiva

#### En cualquier caso

El usuario debe disponer de suficiente protección para evitar riesgos de daños y/o disponer de control redundante y sistema de seguridad.

**Nota:** Los termistores del motor deben ser con doble aislamiento.

• Todos los componentes metálicos en estos equipos están protegidos por un aislamiento básico puesto a tierra.

#### **RCDs**

No se recomienda el uso de diferenciales en estos equipos, pero en caso de que fueran obligatorios sólo deben utilizarse diferenciales (RCDs) tipo B.

## Señales y Terminales de Control

Este es un producto no aislado. Las conexiones de control <u>no</u> están aisladas de la alimentación CA.



#### **Filtro**

- Los equipos con filtro de radiofrecuencia poseen una corriente de fuga a tierra superior a 3.5mA.
- Los filtros de radiofrecuencia contienen condensadores, esto no permite manipularlos hasta pasado 1 minuto después de su desconexión.
- Los filtros de Alimentación CA deben estar permanentemente puestos a tierra, utilice el segundo terminal para dar una tierra independiente.
- Eurotherm Drives no recomienda el uso de diferenciales (RCDs). Los diferenciales especiales (RCDs) (tipo B-IEC755) son requeridos para montajes en equipos con filtro de radiofrecuencia.

# **Contenidos**

	Contenidos Pa	ıg.			
Capítulo 1	Presentación				
	Descripción1	-1			
	Rango1	-1			
Capítulo 2	Presentación 506/507/508				
	Componentes Básicos a incluir por el Usuario				
Capítulo 3	DESCRIPCIÓN DE TERMINALESTerminales de Control	-1 -1 -1 -1			
Capítulo 4	Instalación 506/507/508				
	Instalación4	-1			
	Control de Velocidad	-1			
	Requerimientos para la Conformidad UL4	-1			
	Protección de Sobrecarga del Motor	-1 -1 -1 -1 -1 -1			
	Filtro4	-1			

# **Contenidos**

	Contenidos	Pag
	Instalación y Puesta en Marcha	4-1
	Aviso	4-1
	Posición del Selector	4-1
	Potenciómetro	
	Motor Cableado	
	Alimentar	4-1
	Detección de Fallos	4-1
Capítulo 5	MANTENIMIENTO RUTINARIO Y REPARACIONES	
	Mantenimiento Rutinario	5-1
	Reparaciones	5-1
	Devolución de Unidades a Eurotherm Drives	5-1
Capítulo 6	CERTIFICACIONES 506/507/508	
·	Declaración de Conformidad CE (Directiva EMC)	6-1
	Declaración de Fabricación EMC	
	Declaración de Conformidad CE (Directiva de baja tensión)	
	Declaración del Fabricante	6-1
Capítulo 7	ESPECIFICACIONES TÉCNICAS	
	Alimentación	
	Control de Velocidad	
	Control de Corriente (Par)	
	Rango de Ajustes	
	Condiciones Ambientales	
	Inmunidad	
	Emisiones	
	Rangos Eléctricos	7-1
	Rangos de Salida con tensiones típicas, Va, 80/90V (160/180V)	
	Rangos de Ajustes	
	Código de Producto	7-1

# **PRESENTACIÓN**

# Descripción

Los 506/507/508 son unos controladores compactos no aislados para motores AC especialmente diseñados para motores con excitación tipo Shunt o de imanes permanentes.

Los controladores reciben una alimentación monofásica de 110/220 V AC o 220/240V AC y con un rango de frencuencia de 50/60Hz.

Los controladores son suministrados para montaje en carril DIN dentro de un armario.

Es posible controlar la velocidad del motor tanto por realimentación de tensión de inducido como por dinamo tacométrica. Esto permite que la velocidad del motor se permanezca constante aunque varie la carga del mismo.

La medida de velocidad puede ser obtenida mediante una dinamo tacométrica montada sobre el eje del motor para proveernos de una señal de realimentación.

La corriente máxima puede ser calibrada dentro del rango del motor a través de un potenciómetro que incorpora el equipo (Imax). Este ajuste se puede hacer de forma lineal mediante interruptores. La menor corriente ajustable coincide con la mitad de la corriente de salida de inducido del equipo.

Si el controlador está bloqueado (p.ej.- por un fallo de excitación o por una carga excesiva), el temporizador de disparo cortará la corriente al motor aprox. En 15 seg.. Para sobrecargas de corriente elevadas la protección es instantánea por disparo de sobrecorriente.

Estos controladores se pueden utilizar también para aplicaciones de control de par de forma lineal, utilizando una señal de referencia para el par. En este modo de operación hay que evitar la alarma de sobrevelocidad.

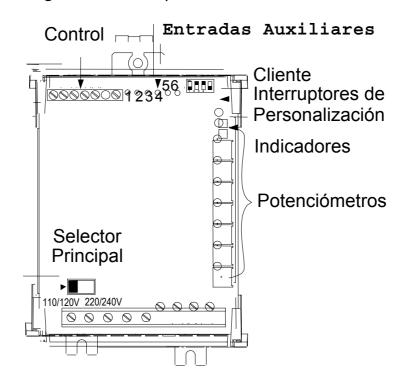
# Rango

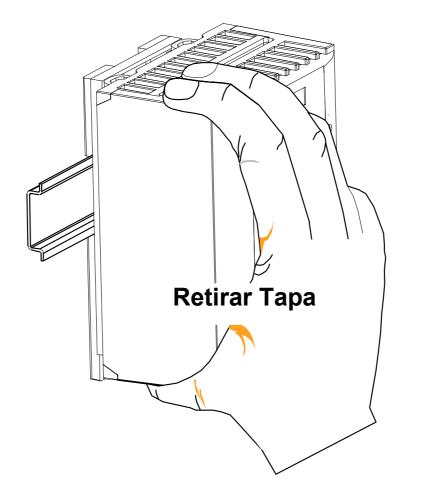
Produc	to Rango	Ajuste estandar	Precalibrado
506	3A DC Corriente Máxima	0.5 a 3A	0.25 a 1.5A
507	6A DC Corriente Máxima	1 a 6A	0.5 a 3A
508	12A DC Corriente Máxima	2 a 12A	1 a 6A

# 1-2 Presentación

# **PRESENTACIÓN 506/507/508**

Figura 2.1 Dibujo de Reconocimiento





#### Componentes Básicos a incluir por el Usuario

Potenciómetro de velocidad /corriente Potenciómetro 10K

lineal, cursor aislado

Protecciones Fusible-Magnetotérmico En función de la

corriente de entrada

Nota:

Los componentes de seguridad deben proporcionar aislamiento al usuario del equipo. Estos componentes deben proporcionar al usuario una doble protección (o refuerzo) sobre las fuentes de alimentación utilizadas. Este producto está diseñado para la utilización en entornos con grado de contaminación 2, categoría de sobrevoltage III y montados en armario. (Referencia EN61010, IEC664 o EN50178 para más información ver la correcta selección de estos componentes).

#### **Componentes Opcionales**

Para complimiento normativa EMC Filtro 18A ac(12A dc) CO389115

# DESCRIPCIÓN DE TERMINALES

Terminales de Control					
Terminal	Función	Descripción	Notas		
1	Realimentación de Taco	Entrada para la Taco.	200V dc Max.		
2	Señal OV	Referencia de Señal de Control	NO conectar a TIERRA		
3	Marcha	Entrada digital que permite poner en marcha al controlador.  Conexión 0V para control en velocidad.  Conxión + 10V para control en corriente.	Impedancia de Entrada -> 20k Ohm		
4	Punto de Consigna de Velocidad	Entrada Analógica, 0v a +10V = 0 a 100% Consigna de Velocidad	Impedancia de Entrada - 66k Ohm		
5	+10V Referencia	Salida Analógica, +10V Referencia de velocidad y punto de consigna de corriente.	Carga - 2mA		
6	Límite de Corriente	Entrada Analógica, 0 a +10V=0 a 100% Corriente	Impedancia de Entrada - 100k 0hm		

#### **AVISO!**

Este es un producto no-aislado. Las conexiones de control no están aisladas de la alimentación AC. Para cualquier conexión a tierra deben ser utilizados los compenentes adecuados o podrían causarse daños permanentes al controlador.

## **Terminales de Potencia**

Este producto debe ser conectado fase a fase, consiguiendo que el voltage resultante no exceda la alimentación máxima de voltaje especificada.

Terminal	Función	Descripción	Notas
L1 (L)	Conexión de Línea	AC Terminal de Alimentación para Línea 1 ó vivo	
L2 (N)	Conexón para Neutro	AC Terminal de Alimentación para Línea 2 ó Neutro	
F+	Excitación Positiva	Salida del Positivo de Excitación	
F-	Excitación Negativa	Salida del Negativo de Excitación	
A-	Negativo de Inducido	Salida Negativa de Inducido	
A+	Posito de Inducido	Salida Positiva de Inducido	
Grd 🖶	Tierra	Borna parra conexión a tierra del variador	
Grd 🖶	Tierra	Borna para conexión a tierra del motor	

## **Terminales Auxiliares**

\* La potencia debe ser suministrada por una fuente de alimentación independiente que no esté referenciada tierra.

Terminal	Función	Descripción	Notas
A1	Alimentación Auxiliar	Relé Auxiliar de Alimentación	+16V a 10mA
A2	Señal OV	Referencia de Señal	No conectar a tierra
A3	Velocidad Cero	Salida de velocidad cero	24V a 50mA colector abierto *
A4	Sin Alarmas	Salid de variador sin alarmas	24V a 50mA colector abierto *

Terminal	Función	Descripción	Notas
A5	Nivel de Velocidad Cero	Ajuste de nivel de salida de velocidad cero	Para otros niveles, ver la tabla 1.
A6	Punto de Consigna Auxiliar	Consigna directa de velociad	+10V @ 100K Entrada a máxima velocidadt

Tabla 3. Error! Unknown switch argument.

Resistencias Externas	Terminal de Voltage y Velocidad Cero	180Va	90Va
	10.75V	6%	12%
4k7	5.5V	3%	6%
2k2	2.5V	2%	4%
1k	2V	1%	2%

El detector de velocidad cero incluído en el controlador se activa al 6% para un rango máximo de 180V dc.

Inte	Interruptores					
Interruptor		Off		On		
SW1	lmax.	506 - 0.25 a 1.5A	lmax.	506 - 0.5 a 3.0A		
	lmax.	507 - 0.5 a 3.0A	lmax.	507 - 1.0 a 6.0A		
	lmax.	508 - 1.0 a 6.0A	lmax.	508 - 2.0 a 12.0A		
SW2	½ Demanda de Velocidad		Deman	da máxima de velocidad		
SW3	¼ Realimentación de Velocidad		Realime	entación máxima de velocidad		
SW4	Realim	entación de Taco	Realime	entación de Inducido		

	Potenciómetros				
P1	RAMPA DE SUBIDA	Ajuste del tiempo de rampa de aceleración			
P2	RAMPA DE BAJADA	Ajuste del tiempo de rampa de deceleración			
P3	ESTABILIDAD DE VELOCIDAD	El lazo de velocidad icrementa la respuesta de estabilidad girando el potenciómetro en sentido horario			
P4	CALIBRACIÓN EN CORRIENTE	Incrementa la corriente de calibración girando el potenciómetro en sentido horario			
P5	COMPENSACIÓN IR	Compensa la tensión de inducido a baja velocidad			

# 3-4 Descripción del Terminal

	Potenciómetros				
P6	VELOCIDAD MÍNIMA	Velocidad mínima cuando la consigna es cero. Puede ser usado para como ajuste fino de la velocidad cero.			
P7	VELOCIDAD MÁXIMA	Calibración de la velocidad máxima girando el potenciómetro en sentido horario se incrementa la velocidad máxima.			

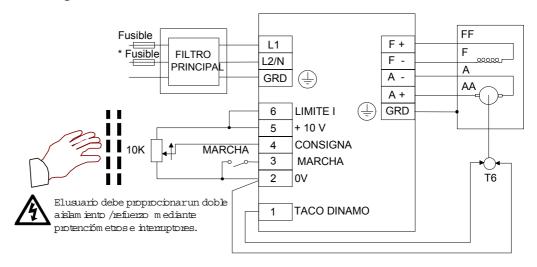
LEDS	
ENCENDIDO	Indica la presencia de alimentación de potencia en los terminales. (Nota:- Este LED no indica que se esté aplicando el voltaje ADECUADO)
Sin Alarmas	Cuando se ilumina este LED el controlador está en condición de alarmas; ya sea por un disparo de corriente o por bloqueo. En condiciones normales, debe estar apagado.

# INSTALACIÓN 506/507/508

## Instalación

#### Control de Velocidad

Figura 4.1 Diagrama de Cableado del Control de Velocidad

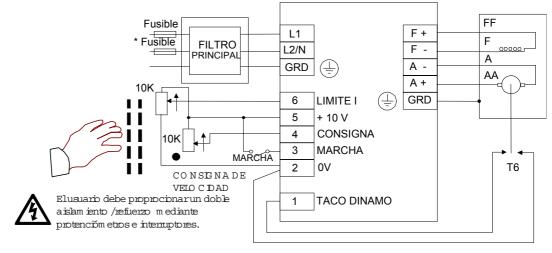


Se recomienda el montaje de fusibles tanto en línea como en neutro, de alimentación.

El Terminal de Marcha debe ser conectado al terminal de Común para habilitar el control de Velocidad.

#### **Control de Corriente**

Figura 4.2 Diagrama de Cableado del Control de Corriente



- El potenciómetro opcional de consigna de velocidad limita la sobrevelocidad. En caso de no ser necesaria conectar directamente al terminal +10V.
- Se recomienda el montaje de fusibles tanto en línea como en neutro, de alimentación.

# **4-2** Instalación 506/507/508

El Teminal de "Marcha" debe ser conectado a +10V para habilitar el control de corriente y la inhibición de la alarma de sobrevelocidad.

T	Tamaño de Cables				
	* (	Contiene los fusi	bles ultrarrá	ipidos recomend	ados.
Modelo	Rango Máximo de Salida	Función	Sección del Cable	Rango del Fusible de Alimentación CA	* Referencias de los Kits de Fusibles Ultrarrápidos de Aislamiento de Eurotherm Drives
506	3A	Tensión Arm. Tensión Alim. Tierra	1.5mm²/ 16AWG	10A	LA054664
507	6A	Tensión Alim. Tierra Tensión Arm.	2.5mm <sup>2</sup> / 14AWG 1.5mm <sup>2</sup> / 16AWG	10A	LA054664
508	12A	Tensión Alim. Tensión Arm. Tierra	6.0mm <sup>2</sup> / 10AWG 4.0mm2	20A	LA050062
		TIETTU	12AWG		

Par de Apriete de los tornillos			
Terminales	Par de Apriete		
Potencia	0.8 Nm 7 lbf-in		
Control	0.56 Nm 5 lbf-in		

Fusibles Ultrarrápidos (Ferraz)				
Rango del Ref. Ferraz Fusible		Referencias Eurotherm Drives		
10A, 250V	250VFA10A6X32	CH230014		
20A, 250V	250VFA20A6X32	CH230024		

# Requerimientos para la Conformidad UL

Para instalaciones que requieren el cumplimiento con el estándar de norma UL.

## Protección de Sobrecaraa del Motor

El instalador debe proveer un dispositivo externo de protección de sobrecarga del motor. Este dispositivo puede incluir un sensor térmico en el motor monitorizado por un relé externo, pero esta combinación no puede ser evalaluada por UL. Por tanto, es responsabilidad del instalador /inspector local, determinar qué combinación es conforme con el Código Eléctrico Nacional o con los requisitos de códigos locales.

## Requisitos de Protección de Cortocircuitos

En cumplimiento de la normaUL, es necesrio montar fusibles ultrarrápidos en la alimentación de los controladores. En la tabla de la página anterior encontramos los fusibles recomendados por el fabricante y sus referencias.

## Capacidad de Cortocircuitos

La capacidad de cortocircuitos de los controladores 506 y 1000 A RMS para 240V máximo; mientras que en los controladores 508 la capacidad de cortocircuito es de 5000 A RMS para 240V máximo.

## Temperatura Ambiente de funcionamiento

El rango máximo de funcionamiento en temperatura ambiente es 50°C.

## Temperatura Máxima del recubrimiento del Cable

Cable de cobre cuyo recubrimiento pueda soportar una temperatura de 60°C.

## Marcaje de Terminales (Cableado)

Para un correcto cableado e interconexiones debemos referenciar los cables al terminal adecuado, refe. capítulo 5: "Descripción de Terminales" – Terminales de Potencia y al capítulo 3 "Especificaciones Técnica" – Terminales de Control.

## Cableado de los Terminales de Potencia

Los terminales de potencia aceptan un cable cuya sección máxima es No. 10 AWG (5.3mm<sup>2</sup>).

# Par de Apriete de Terminales

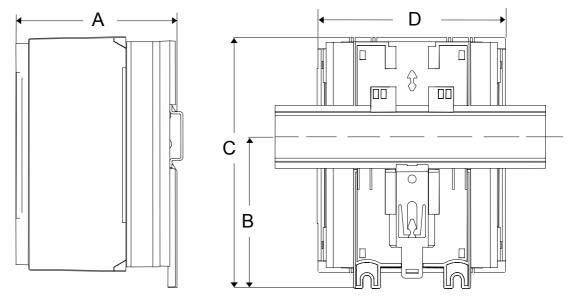
Consultar la tabla mostrada en la página 4-2, tanto para Terminales de Control como de Potencia.

## Terminales de Conexión a Tierra

Los terminales de conexión a tierra están identificados por el Símbolo Internacional de Tierra (IEC Publication 417, Symbol 5019).

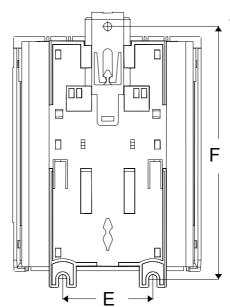
# Fijación

Figura 4.1 Dimensiones de Productos Mecánicos Deben permitirse 50mm arriba y abajo para la refrigeración.



## MONTAJE EN PANEL

UTILIZAR M4 PARA LAS FIJACIONES

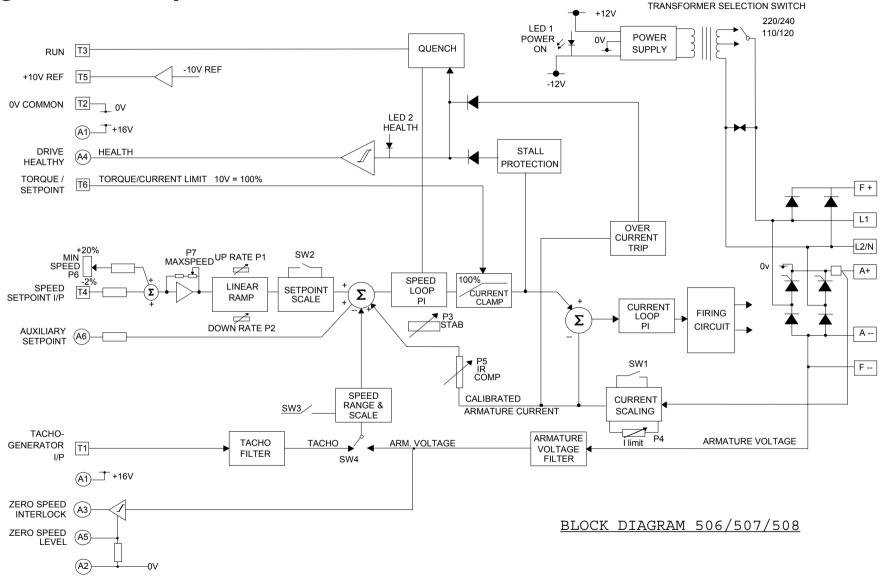


#### **MONTAJE EN RAIL DIN**

El clip de sujección puede ser manipulado fácilmente para permitir diferentes opciones de montaje

	IP20			
DIM	506	507	508	
Α	80 mm	80 mm	90 mm	
В	84 mm	84 mm	84 mm	
C 140 mm		140 mm	140 mm	
D 105 mm		105 mm	105 mm	
Е	50 mm	50 mm	50 mm	
F	140 mm	140 mm	140 mm	

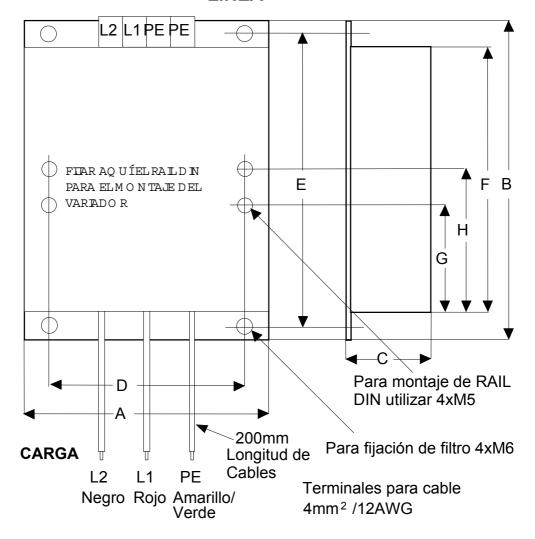
## Diagrama de Bloque



## **Filtro**

Figura 4.4 Dimensiones Mecánicas del Friltro

#### **LINEA**

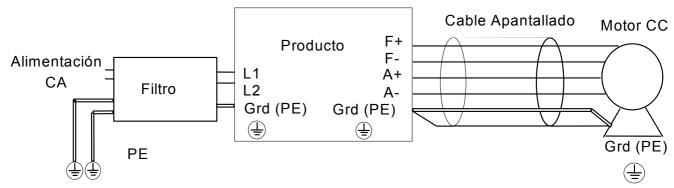


506/507/508									
Filtro	Consumo*	Dimensiones			Centros de Fijación				
		Α	В	С	D	E	F	G	Н
CO38911 5	9.5W	100	159	55	84	147	135	63	78

<sup>\*</sup> Nota: El valor de consumo viene dado para una corriente de salida de 12A dc.

## **Conexiones EMC**

Figura 4.5 Esquema de Conexiones del Filtro de Alimentación



# Instalación y Puesta en Marcha

## **Aviso**

Antes de aplicar tensión, chequear:-

#### Posición del Selector

- (a) El selector de la tensión de alimentación puede tener dos posiciones, Izquierda 110/120, Derecha 220/240
- (b) Microrruptores Personalizados.

SW1	OFF	ON
506	0.25 to 3A	0.5 to 3A
507	0.5 to 3A	1 to 6A
508	1 to 6A	2 to 12A

Velocidad	Rango	Máxima tensión de realimentación
SW2	SW3	Realimentación de Inducido ó Taco
OFF	OFF	15 a 30
ON	OFF	30 a 60
OFF	ON	60 a 120
ON	ON	120 a 180

SW4	OFF	ON
REALIMENTACIÓN	TACO	INDUCIDO

# 4-10 Instalación 506/507/508

**Nota:** Siempre que tengamos que trabajar con realimentación de dinamo tacométrica es conveniente probar inicialmente con realimentación por tensión de inducido. Cambiar la tensión de realimentación con los microrruptores según la tabla anterior. Siguiendo este procedimiento podemos eliminar temporalmente la taco

y seguir trabajando normalmente con el controlador.

#### **Potenciómetro**

(a)	Producto	Posición Inicial
	P1 Rampa de Subida	Girado en sentido contrario a las agujas del reloj.
	P2 Rampa de Bajada	Girado en sentido contrario a las agujas del reloj.
	P3 Estabilidad	Posición media
	P4 Límite de Int.	Girado en sentido contrario a las agujas del reloj.
	P5 Comp. IR	Girado en sentido contrario a las agujas del reloj.
	P6 Velocidad Mín.	Girado en sentido contrario a las agujas del reloj.
	P7 Velocidad Máx.	Posición media

#### (b) Externo

Consigna de velocidad al mínimo.

#### Motor

- (a) Comprobar que el rango del motor está de acuerdo con el rango del variador.
- (b) Comprobar que el motor de la carga puede girar libremente.

#### **Cableado**

- (a) Comprobar que los contactos son correctos.
- (b) Comprobar que los cables desprotegidos no hacen contacto con ningún componente de metal que esté en contacto con algún componente referenciado a Tierra.

## **Alimentar**

- 1. LED 1 debe iluminarse.
- 2. Cerrando el contacto de "Marcha" se debe aplicar una pequeña consigna de velocidad (5%). El motor debe girar a una velocidad fija muy baja.

Si el motor marcha por encima del 5% debemos abrir el contacto de marcha.

Si la realimentación es por Tensión de Inducido el exceso de velocidad puede ser debido a un incorrecto ajuste de los microrruptores SW2 y SW3 de escalado de velocidad.

Si la realimentación es por Taco un exceso de velocidad puede ser debido a una mala conexión de la polaridad de la Taco. Cambiar el cableado como sigue:-

Problema	Acción
Dirección de giro Correcta pero con sobrevelocidad	Invertir la polaridad de la Taco
Dirección de giro Incorrecta y sobrevelocidad	Invertir la polaridad de la Excitación.

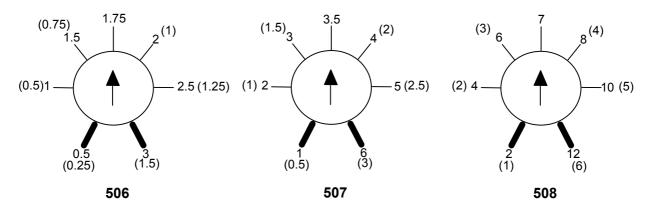
Si el motor no gira, ir incrementando el potenciómetro P4 de límite de corriente, ya que ésta puede ser insuficiente para que el motor gire. El LED2 indicador de variador sin alarma, debe encenderse después de 15 segundos, indicando bloqueo, resetear y volver a aplicar alimentación.

Si el motor gira de forma controlada, pero el sentido de giro es el inverso:-

- (a) Control por Inducido Invertir la Polaridad de la Excitación.
- (b) Control por Taco Invertir la Polaridad de la Excitación y de la Taco.
- 3. Incrementar el punto de consigna de velocidad al máximo y revisar que la tensión de inducido no excede del valor valibrado, ajustar esta tensión utilizando P7. Si fuera necesario ajuste para un velocidad mínima utilizar el potenciómetro P6 de ajuste de velocidad cero. Con el punto de consigna al valor, reajustar la velocidad máxima con P7 (si fuera necesario).

# 4-12 Instalación 506/507/508

4. Ajuste del Potenciómetro de Límite de Corriente para la corriente de Inducido del motor.



Para realizar este ajuste con la debida precisión debemos insertar un medidor (o amperímetro) en el circuito de inducido.

- 5. Ajustar el valor de Rampa de Aceleración y Deceleración con los potenciómetro P1 y P2 si fuera necesario.
- 6. Si en realimentación por Tensión de Inducido la tensión cae cuando se aplica la carga, ajustar con el potenciómetro P5 de compensación IR para minimiar este efecto. Un valor excesivo del ajuste de este potenciómetro produce inestabilidad.
- 7. El ajuste de la estabilidad del lazo de velocidad se realiza desde el potenciómetro. Un excesivo ajuste puede causar inestabilidad.

# Detección de Fallos

Problema	Causa Posible	Solución
El controlador no se activa. No existe la indicación 'ON'	Alimentación incorrecta.  Fusibles de Línea fundidos	Comprobar la posición del selecctor de alimentación. Si la tensión de alimentación es más alta de forma permanente, el controlador quedrá dañado. Quitar la alimentación, chequear circuitor y reemplazar fusibles.
El motor no gira	No está cerrado el contacto de marcha. El punto de consigna es cero.	Comprobar que el circuito de marcha está cerrado y que existe un valor de consigna.
El motor se acelera fuera de control con dinamo tacométrica y con un pequeño punto de consigna.	Polaridad de la Taco Taco mal cableada Fallo de Taco	Quitar la alimentación e invertir la polaridad de la taco. Comprobar el acoplamiento de la taco al motor. Quitar y reemplazar la taco.
El motor gira en sentido contrario al deseado pero la velocidad está controlada	Las conexiones del motor no son las adecuadas para la dirección requerida:  1. Realimentación por tensión de inducido.	Desconectar alimentación e invertir las conexiones de inducido.
	2. Dinamo Tacométrica	Desconectar alimentación e invertir tanto las conexiones de inducido como las de la Taco.

# **4-14** Instalación 506/507/508

Problema	Causa Posible	Solución
El motor no gira y la luz de bloqueo se enciende después de 15 segundos en modo de control de velocidad.	Motor bloqueada o dañado. No está aplicada la corriente de excitación (no es necesario para motores de imán permanente)  No hay corriente de inducido.	Desconectar la alimentación y comprobar que el motor y la carga no están dañadas. Comprobar la tensión de CC entre los diferentes terminales del motor. Sin la alimentación aplicada comprobar la continuidad del circuito de excitación.
	El límite de corriente es bajo.	Desconectar la alimentación y comprobar la continuidad del circuito de inducido.  Comprobar que hay +10V en el el terminal de límite de corriente.
El motor sólo gira a la máxima velocidad	Consigna de Velcidad al máximo.	Comprobar que el conexionado del potenciómetro del punto de consigna es el correcto.
El motor no gira de forma correcta a velocidad máxima	Calibración del rango de velocidad erróneo	Referir al capítulo de Instalación y Puesta en Marcha.
La luz de bloqueo se enciende después de 15 segundos en modo de control de corriente.	Incorrecto cableado del contacto de marcha.	El contacto de marcha debe ser cableado entre los dos terminales marcados como "run" y "+10V".
La luz de bloqueo s enciende inmediatamente después de que el contacto "run" se hay cerrado.	Comprobar que la carga es la correcta entre los terminales "A+" y "A-".	Revisar el conexionado del inducido del motor. El controlador no debe ser usado para motores con una inductancia muy baja.

# MANTENIMIENTO RUTINARIO Y REPARACIONES

## **Mantenimiento Rutinario**

El equipo de control de velocidad debe ser inspeccionado periódicamente para evitar que el polvo obstruya las vías de contaminación del equipo. Deben evitarse las obstrucciones aplicando sobre el equipo aire seco.

# Reparaciones

Los accionamientos de esta serie no deben ser reparados por el usuario.

IMPORTANTE: SI FUERA NECESARIA SU REPARACIÓN DEVOLVER EL EQUIPO A EUROTHERM DRIVES.

#### Devolución de Unidades a Eurotherm Drives

Se recomienda seguir el siguiente proceso en caso de avería que precise la devolución del equipo a EUROTHERM Drives.

- Enviar módelo y número de serie
- Detalles sobre la avería

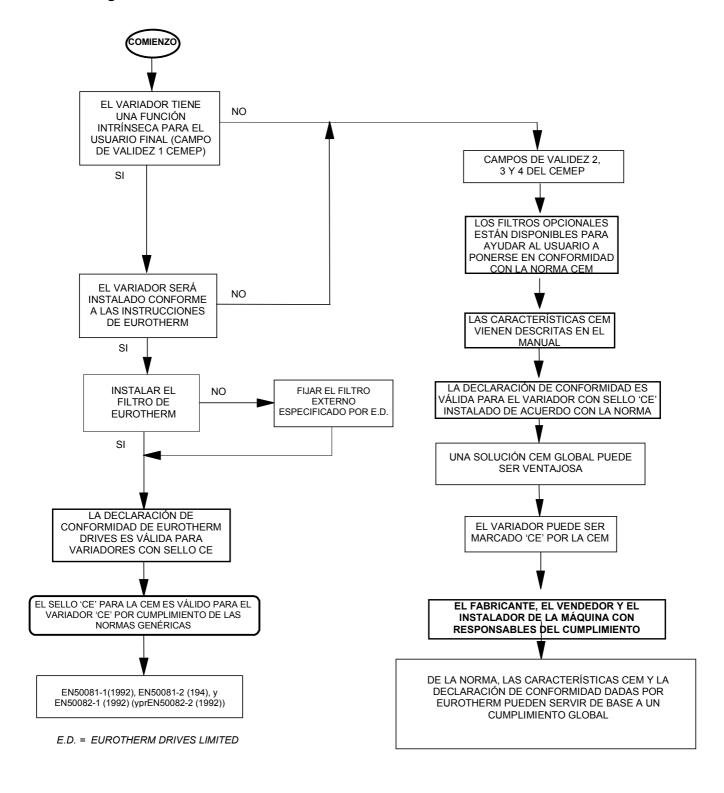
Contacte con el centro de Asistencia de Eurotherm más próximo para concertar la devolución de los equipos.

Le será facilitará si se considera oportuno un código de *Autorización* de Devolución de material, que debe utilizarse como referencia en el albarán devuelto con el variador. Embale y envíe el equipo con el embalaje original; o al menos con un embalaje antiestático.

# $5\text{-}2\,$ Mantenimiento Rutinario y Reparaciones

# CERTIFICACIÓN EMC 506/507/508

Figura 6-1 Gráfico de Validez de Eurotherm con la marcha EMC `CE'



Para más información sobre EMC, consultar manual de referencia HA38879 Guía de Instalación para Módulos y Sistemas EMC.

## Declaración de Conformidad CE (Directiva EMC)

Issued for compliance with the EMC Directive when the unit is used as *relevant apparatus*.





#### **EC DECLARATION OF CONFORMITY**

In accordance with the EEC Directive 89/336/EEC, Article 10 and Annex 1, (EMC DIRECTIVE)

We Eurotherm Drives Limited, address as below, declare under our sole responsibility that the following Electronic Products

#### 506/507/508

When installed, used and CE marked in accordance with the instructions in the Product Manual (provided with each piece of equipment) using the specified EMC filters to which this declaration refers is in Conformity with the following standards:-

BSEN50081-1 (1992), BSEN50081-2 (1994)

BSEN50082-1<sup>#</sup> (1992) & draft prEN50082<sup>#</sup>\* (1992) Following provisions of EEC- Directive

89/336/EEC with amendments 92/31/EEC and 93/68/EEC

M. fay

Dr Dan Slattery, Technical Director

**Eurotherm Drives Ltd** 

.....Date

20th January 1997

Dr Martin Payn, Conformance Officer Eurotherm Drives Ltd

\* For information only.

# Compliant with these immunity standards without specified EMC filters.

#### **EUROTHERM DRIVES LIMITED**

NEW COURTWICK LANE, LITTLEHAMPTON, WEST SUSSEX BN17 7PD

TELEPHONE: 01903 721311 FAX: 01903 723938

Registered Number: 1159876 England. Registered Office: Leonardslee, Lower Beeding, Horsham, West Sussex RH13 6PP

© 1997 EUROTHERM DRIVES LIMITED

				© 1777 EGROTTERWE	
File Name:	File Name: P:\PRODUCTS\CE\EMC\PRODUCTS\507\PRODFILE\HK389871.170				
ISS:	DATE	DRN:	FEP	DRAWING NUMBER: HK389871C	170
A	20.01.97	CHKD:	MP	TITLE: 506/507/508 EC Declaration of Conformity for EMC	SHT 1 OF 1 SHTS

#### Declaración de Fabricación EMC

This is provided to aid your justification for EMC compliance when the unit is used as a *component*.



#### MANUFACTURERS EMC DECLARATION

In accordance with the EEC Directive 89/336/EEC, Article 10 and Annex 1, (EMC DIRECTIVE)

We Eurotherm Drives Ltd., address as below, declare under our sole responsibility that the following electronic products

#### 506/507/508

When installed and used in accordance with the instructions in the product manual (provided with each piece of equipment) and using the specified EMC filters to which this declaration refers is in conformity with the following standards:
BSEN50081-1 (1992), BSEN50081-2 (1994)

BSEN50082-1<sup>#</sup> (1992) & draft prEN50082-2<sup>#\*</sup> (1992)

Dr Martin Payn,
Conformance Officer
Eurotherm Drives Ltd

Dr Dan Slattery,
Technical Director

**Eurotherm Drives Ltd** 

D /

Date

20th January 1997

<sup>#</sup> Compliant with these immunity standards without specified EMC filters.

#### **EUROTHERM DRIVES LIMITED**

NEW COURTWICK LANE, LITTLEHAMPTON, WEST SUSSEX BN17 7PD

TELEPHONE: 01903 721311 FAX: 01903 723938

Registered number: 1159876 England. Registered Office: Leonardslee, Lower Beeding, Horsham, West Sussex RH13 6PP

© 1997 EUROTHERM DRIVES LIMITED

File Name: P:\PRODUCTS\CE\EMC\PRODUCTS\507\PRODFILE\HK389871.172					
ISS:	DATE	DRN:	FEP	DRAWING NUMBER: HK389871C	172
	CHKD:	MP	TITLE:	CLIT 1	
A	20.01.97		E	506/507/508 Manufacturers EMC Declaration	SHT 1 OF 1 SHTS

<sup>\*</sup> For information only.

# Declaración de Conformidad CE (Directiva de baja tensión)

The 506/7/8 is CE marked in accordance with the low voltage directive for electrical equipment and appliances in the voltage range 50-1000V ac and 75-1500V dc when installed correctly.





#### **EC DECLARATION OF CONFORMITY**

In accordance with the EEC Directive 73/23/EEC and amended by 93/68/EEC, Article 13 and Annex III, (LOW VOLTAGE DIRECTIVE)

We Eurotherm Drives Limited, address as below, declare under our sole responsibility that the following Electronic Products

#### 506/507/508

When installed and operated with reference to the instructions in the Product Manual (provided with each piece of equipment) is in accordance with the following standard:-

VDE0160(1994)/EN50178 (1998)

Following provisions of EEC-Directive 73/23/EEC with amendment 93/68/EEC

M. fay

Dr Martin Payn, Conformance Officer Eurotherm Drives Ltd DIAK

Dr Dan Slattery, Technical Director Eurotherm Drives Ltd 19th February 1999

Date

#### **EUROTHERM DRIVES LIMITED**

NEW COURTWICK LANE, LITTLEHAMPTON, WEST SUSSEX BN17 7PD

TELEPHONE: 01903 721311 FAX: 01903 723938

Registered number: 1159876 England. Registered Office: Leonardslee, Lower Beeding, Horsham, West Sussex RH13 6PP

© 1999 EUROTHERM DRIVES LIMITED

File Name: I	File Name: P:\CE\SAFETY\PRODUCTS\507_8\LVD\PRODFILE\HK389961.955					
ISS:	DATE	DRN:	FEP	DRAWING NUMBER: HK389961C	955	
В	19.02.99	CHKD:	MP E	TITLE: 506/507/508 EC Declaration of Conformity for Electrical Safety	SHT 1 OF 1 SHTS	

#### Declaración del Fabricante

Since the potential hazards are mainly electrical rather than mechanical, the 506/507/508 does not fall under the machinery directive. However, we do supply a manufacturer's declaration for when the 506/507/508 is used (as a *component*) in machinery.



#### MANUFACTURER'S DECLARATION

The following Electronic Products 506/507/508

are components to be incorporated into machinery and may not be operated alone. The complete machinery or installation using this equipment may only be put into service when the safety considerations of the Directive 89/392/EEC are fully adhered to.

Particular reference should be made to EN60204-1 (Safety of Machinery - Electrical Equipment of Machines).

All instructions, warnings and safety information of the Product Manual must be adhered to

Dr Martin Payn,
Conformance Officer

Dr Dan Slattery,
Technical Director

Oth December 1996

Date

**Eurotherm Drives Ltd** 

#### **EUROTHERM DRIVES LIMITED**

**Eurotherm Drives Ltd** 

NEW COURTWICK LANE, LITTLEHAMPTON, WEST SUSSEX BN17 7PD

TELEPHONE: 01903 721311 FAX: 01903 723938

Registered number: 1159876 England. Registered Office: Leonardslee, Lower Beeding, Horsham, West Sussex RH13 6PP

© 1997 EUROTHERM DRIVES LIMITED

File Name: P:\PRODUCTS\CE\SAFETY\PRODUCTS\507\PRODFILE\HK38996154.918					
ISS:	DATE	DRN:	FEP	DRAWING NUMBER: HK389961C	918
		CHKD:	MP	TITLE:	
Α	09.12.96			506/507/508 Machinery Directive	SHT 1
			E		OF
					1 SHTS

# **TECHNICAL SPECIFICATIONS**

Alimentación				
Parámetro	Símbolo	Valor	Unidades	
Frecuencia		50/60 ±10%	Hz	
Voltaje	Vs	110/120 ±10% o 220/240 ±10%	V	
		(Referenciado Tierra (TN) o no-referenciado tierra (IT) )		

## **Control de Velocidad**

- (1) Rango seleccionado por microrruptores.
- (2) Optimización mediante ajustes de compensación de IR.
- (3) Hay que considerar el sobrecalientamiento que se produce en el motor a bajas velocidades

Parámetro	Símbolo	Valor		Unidades
Tiempo de detección de		15 maximo 20	) típico	S
bloqueo		Proporcional +	- integral	
Tipo de Control		(Contol PI)	_	
Método de Realimentación (1)		Va	Тасо	
0-100% regulación de carga		2 <sup>(2)</sup> (típico)	0.1 (típico)	
Rango máx. de par velocidad		20:1	100:1 (3)	%

# **Control de Corriente (Par)**

- (1) Rango seleccionado por microrruptores.
- (2) Tiempo de respuesta de inducido no inferior a 5ms.
- (3) Todos los terminales de control pueden tener un potencial con respecto a la conexión en Tierra 😓.

Todos los cables deben ser adecuados al rango de tensión.

Parámetro	Símbolo	Valor	Unidad
Limitación de sobrevelocidad <sup>(1)</sup>		Estándar <sup>(1)</sup>	
Tipo de control (2)		Control proporcional + integral (PI)	
Método de realimentación		Shunt No-Aislado (3)	
Linealidad		2	%

Rango de Ajustes				
Parámetro	Símbolo	Valor	Unidad	
Compensación de la	Comp	0 - 25% del Vi		
pérdida de Inducido.	IR	100% ± 25%		
Velocidad máxima	N max	0 - 25% of N max	%	
Velocidad mínima	N min	1 - 15 (mínimo)	s	
Rampa de aceleración	Ramp	1 - 15 (mínimo)	s	
Rampa de deceleración	Ramp	,		

Condiciones Ambientales				
Temperatura de Trabajo	0 a +40°C (Degradación 1.5% / grado sup. 40°C)			
Max. Temperatura de Trabajo	50°C			
Humedad	85% R.H. a 40°C (no condensada)			
Altitud	Hasta 1000m degradación del 1% / 100m			
Atmósfera	No inflamable, no corrosiva, libre de polvo			
Temp. Almacenamiento	-25°C a +55°C			
Temp. Transporte	-25°C a +55°C			
Recubrimiento	IP2X montado en armario			
Categoría de Instalación	Sobrevoltaje Categoría III			
Contaminación	Contaminación Grado 2			

# Rangos Técnicos EMC Inmunidad

Puerto	Fenómeno	Test Estándar	Nivel	Criterio	Estándar Genérico
Envolvente	ESD Campo RF	BS EN61000-4- 2(1995)	8kV AD 10V/m,1kHz AM	Autorecubierto Sin cambios	EN50082- 1 (1992),
Potencia	Capacidad de Cortocircuito	BS EN61000-4- 4(1995)	2kV	Autoprotegido	and EN50082
Señales & Control	Capacidad de Cortocircuito	BS EN61000-4- 4(1995)	2kV	Autoprotegido	-2 (1995)
Interfases de Potencia	Capacidad de Cortocircuito	BS EN61000-4- 4(1995)	2kV	Autoprotegido	

## **E**misiones

Los niveles de armónicos pueden ser reducidos cuando se utiliza el filtro de alimentación recomendado.

<sup>\*</sup> Distancia máxima del cable al motor 50m.

Puerto	Fenómeno	Test Estándar	Nivel	Estándar Genérico
Recubrimiento	Radiado	EN55011	Clase B	EN50081-1 (1992)
Potencia	Conducido	EN55011	Clase B*	EN50081-2 (1994)

# Rangos Eléctricos

# Rangos de Salida con tensiones típicas, Va, 80/90V (160/180V)

- (1) Rangos seleccionados por microrruptores.
- (2) Cuando el controlador es alimentado la excitación es alimentada de forma permanente. Es responsabilidad del instalador asegurarse que la alimentación de forma permanente de la excitación no va a dañar el motor.

1						
Parámetro	506		507		508	
Salida Máxima de Inducido (IA)	1.5A	3A	3A	6A	6A	12A
Potencia en Caballos del Motor (Hp)						
90V Inducido (110/120V AC)	<sup>1</sup> / <sub>10</sub>	1/6	1/6	<sup>1</sup> / <sub>3</sub>	<sup>1</sup> / <sub>3</sub>	3/4
180V Inducido (220/240V AC)	1/6	1/3	1/3	$\frac{3}{4}$	<sup>3</sup> / <sub>4</sub>	2
Potencia en kW del motor						
90V Inducido (110/120V AC)	0.07	0.125	0.125	0.25	0.25	0.55
180V Inducido (220/240V AC)	0.125	0.25	0.25	0.55	0.55	1.5
Pérdidas (W)	5	10	10	20	20	40
Máxima corriente de alimentación (AC) (ls,A rms)	3	4.5	6	9	12	18
Máxima l <sup>2</sup> t para fusible (A <sup>2</sup> s)	36	36	80	80	365	365
Maxima factor de forma (ls/la)	2	1.5	2	1.5	2	1.5
Maxima Corriente Excitación <sup>(2)</sup> (If, A dc)			7	2		
Tensión de Excitación (0.9 x Vs) V dc			\	/		
110/120V AC			90-	100		
220/240V AC	180-200					

# 7-6 Especificación Técnica

Rangos de Ajustes  * Rangos seleccionados por microrruptores.					
Parámetro	506	507	508		
Corriente Máxima * (I max, A)	0.25 - 3	0.5 - 6	1 - 12		

Código de Producto				
Bloque	Producto	Código	Corriente de Salida	
1	Producto Básico	506	3 Amp	
		507	6 Amp	
		508	12 Amp	
2	Opciones	00	Estandar	
		01 a 99	Cliente	
3	Cubierta	20	IP20 Cubierta	
4	Opciones Especiales	00	Estándar	
		01 a 99	Opciones Especiales	
			Documentadas	